

- Chimie -

Partie I : La vitesse volumique de la réaction ; réactions acido-basique.

1- Le suivi de l'évolution temporelle de la concentration molaire des ions ClO^- :

1-1- Le tableau d'avancement de la réaction :

Equation de la réaction		$2.\text{ClO}^-(\text{aq}) \rightarrow 2.\text{Cl}^-(\text{aq}) + \text{O}_2(\text{g})$		
Etat du système	Avancement $x(\text{mol})$	Quantités de matière (mol)		
Etat initial	0	$C_0.V$	0	0
Etat final	x	$C_0.V - 2.x$	$2.x$	x
Etat final	x_{max}	$C_0.V - 2.x_{\text{max}}$	$2.x_{\text{max}}$	x_{max}

1-2- * Montrons qu'à l'instant $t = t_{1/2}$ on a : $[\text{ClO}^-] = \frac{C_0}{2}$

Par définition : $x(t_{1/2}) = \frac{x_m}{2}$

$$[\text{ClO}^-]_t = \frac{C_0.V - 2.x}{V} = C_0 - 2.\frac{x(t)}{V} \text{ alors } [\text{ClO}^-]_{t_{1/2}} = C_0 - 2.\frac{x(t_{1/2})}{V} = C_0 - 2.\frac{(x_m/2)}{V} = C_0 - \frac{x_m}{V}$$

Or A la fin de la réaction : $C_0.V - 2.x_{\text{max}} = 0 \Rightarrow x_{\text{max}} = \frac{C_0.V}{2}$

$$\text{Donc } [\text{ClO}^-]_{t_{1/2}} = C_0 - \frac{(C_0.V/2)}{V} = C_0 - \frac{C_0}{2} = \frac{C_0}{2}$$

$$\text{Finalement : } [\text{ClO}^-]_{t_{1/2}} = \frac{C_0}{2}$$

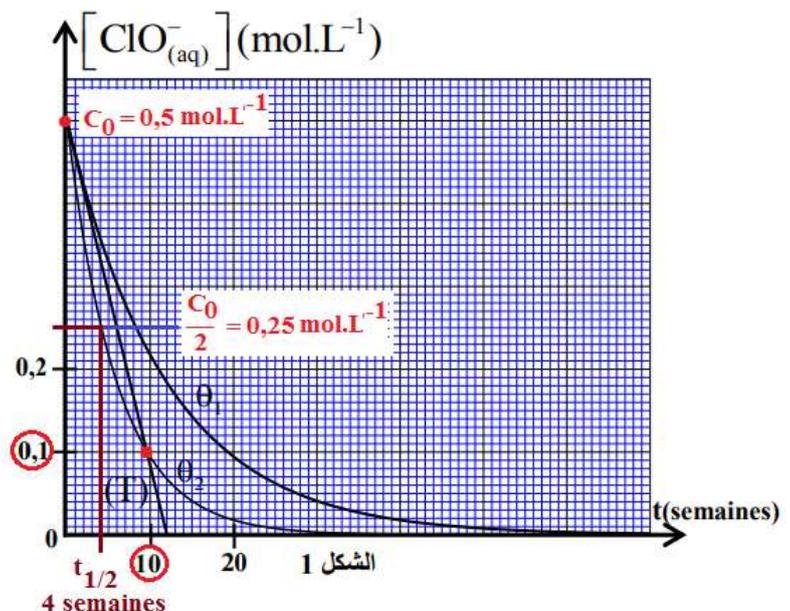
* Déduction graphique de $t_{1/2}$:

$$\text{A } t = 0 : [\text{ClO}^-]_{(t=0)} = 0,5 \text{ mol.L}^{-1}$$

$$\text{A } t = t_{1/2} : [\text{ClO}^-]_{(t=t_{1/2})} = 0,25 \text{ mol.L}^{-1}$$

Par projection on trouve :

$$t_{1/2} = 4 \text{ semaines}$$



1-3- La vitesse volumique de la réaction à $t = 0$ et à $\theta = \theta_1$:

$$\text{On a : } v(t=0) = \frac{1}{V} \cdot \left(\frac{dx}{dt}\right)_{t=0} \text{ et avec l'approximation : } v(t=0) \approx \frac{1}{V} \cdot \left[\frac{\Delta x}{\Delta t}\right]_{t=0}$$

$$\text{Or : } [ClO^-]_t = C_0 - 2 \cdot \frac{x}{V} \Rightarrow x = \frac{V}{2} \cdot (C_0 - [ClO^-]_t)$$

$$\text{Par dérivation on obtient : } \frac{dx}{dt} = -\frac{V}{2} \cdot \frac{d[ClO^-]}{dt} \Rightarrow \frac{\Delta x}{\Delta t} = -\frac{V}{2} \cdot \frac{\Delta[ClO^-]}{\Delta t}$$

$$\text{Finalement l'expression de la vitesse peut s'écrire : } v(t=0) \approx -\frac{1}{2} \cdot \frac{\Delta[ClO^-]}{\Delta t}$$

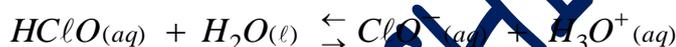
$$\text{- A.N : } v(t=0) \approx -\frac{1}{2} \cdot \frac{0,5-0,1}{0-10} = 2 \cdot 10^{-2} \text{ mol.L}^{-1} \cdot \text{semaine}^{-1}$$

1-4 Comparaison de θ_1 et θ_2 :

La température est un facteur cinétique : plus θ grand plus ClO^- se décompose rapidement. En comparant les deux courbes, on remarque bien que la concentration des ions ClO^- décroît rapidement en fonction du temps pour le cas de la température θ_2 ; et ses ions disparaissent presque au bout de 30 semaines, contrairement à l'autre cas pour lequel ses ions ne disparaissent qu'après 60 semaines ; donc on conclue que la température θ_2 est supérieur à la température θ_1 .

2- Etude de quelques solutions aqueuses où intervient le couple $HClO/ClO^-$:

2-1- Equation chimique de la réaction :



2-2- Expression de la concentration molaire :

$$\text{* La constante d'acidité : } K_A = \frac{[ClO^-]_{\text{éq}} [H_3O^+]_{\text{éq}}}{[HClO]_{\text{éq}}}$$

* D'après le tableau d'avancement de la réaction :

$$[ClO^-]_{\text{éq}} = [H_3O^+]_{\text{éq}} = 10^{-pH} \text{ et } [HClO]_{\text{éq}} = C - [H_3O^+]_{\text{éq}} = C - 10^{-pH}$$

$$\text{Alors } K_A = \frac{10^{-2pH}}{C - 10^{-pH}} \Rightarrow K_A \cdot C - K_A \cdot 10^{-pH} = 10^{-2pH}$$

$$\text{Finalement : } C = 10^{-pH} \cdot \left(1 + \frac{10^{-pH}}{K_A} \right)$$

$$\text{- A.N : } C = 10^{-5,5} \cdot \left(1 + \frac{10^{-5,5}}{5 \cdot 10^{-8}} \right) \approx 2 \cdot 10^{-4} \text{ mol.L}^{-1}$$

$$\text{2-3- Montrons que } \alpha(ClO^-) = \frac{K_A}{K_A + 10^{-pH}} \text{ :}$$

$$\text{On sait que : } \alpha(ClO^-) = \frac{[ClO^-]}{[ClO^-] + [HClO]}$$

$$\Rightarrow \alpha(\text{ClO}^-) = \frac{1}{1 + \frac{[\text{HClO}]}{[\text{ClO}^-]}} \quad \text{et} \quad K_A = \frac{[\text{ClO}^-][\text{H}_3\text{O}^+]}{[\text{HClO}]} \quad \text{ou bien} \quad \frac{[\text{HClO}]}{[\text{ClO}^-]} = \frac{[\text{H}_3\text{O}^+]}{K_A} = \frac{10^{-\text{pH}}}{K_A}$$

$$\text{Donc : } \alpha(\text{ClO}^-) = \frac{1}{1 + \frac{10^{-\text{pH}}}{K_A}} \quad \text{c.à.d.} \quad \alpha(\text{ClO}^-) = \frac{K_A}{K_A + 10^{-\text{pH}}}$$

2-4- Identification de la courbe :

La courbe (2) correspond à l'espèce acide HClO du couple HClO/ClO^-

2-5- L'espèce qui prédomine pour le couple HClO/ClO^- :

On a $\text{pH}=5,5$ et d'après le graphe on trouve que le pourcentage de l'espèce acide est $\alpha(\text{HClO}) \approx 98\%$; alors HClO est l'espèce prédominante.

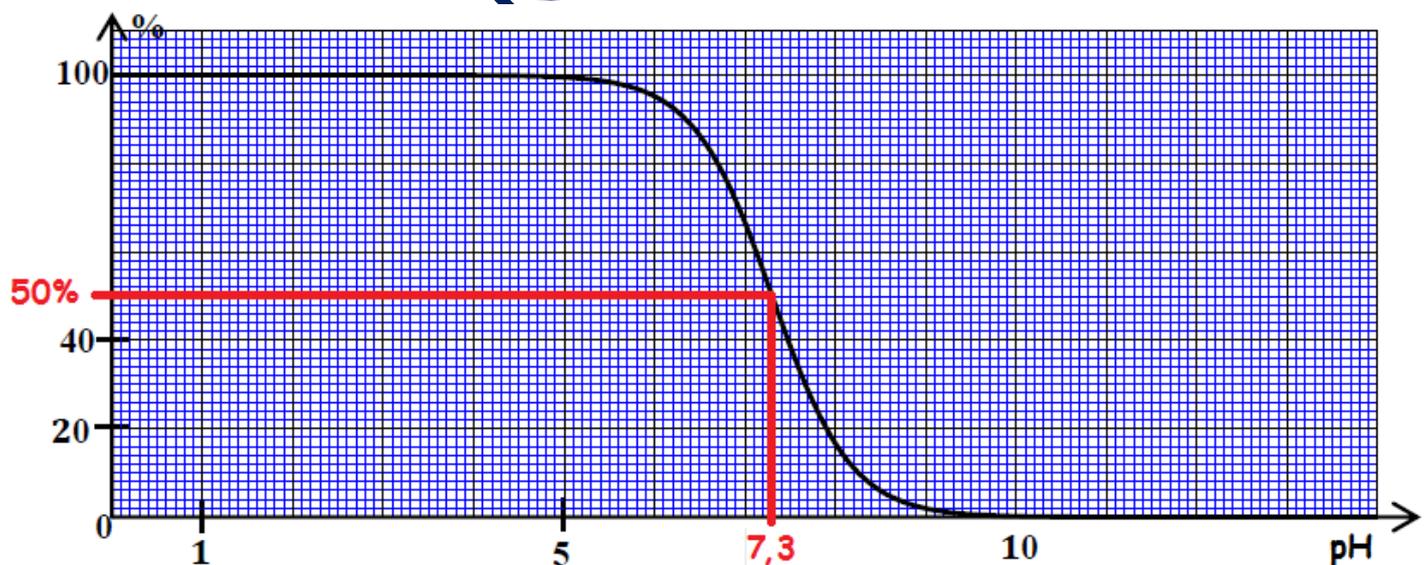
2-5-1- La valeur de la constante d'équilibre K :

* L'équation de la réaction : $\text{HClO}(\text{aq}) + \text{HO}^-(\text{aq}) \rightarrow \text{ClO}^-(\text{aq}) + \text{H}_2\text{O}(\text{l})$

* L'expression de la constante d'équilibre : $K = \frac{K_A(\text{HClO}/\text{ClO}^-)}{K_A(\text{H}_2\text{O}/\text{HO}^-)}$

$$\text{- A.N : } K = \frac{5 \cdot 10^{-8}}{10^{-14}} = 5 \cdot 10^6$$

2-5-2- Calcul du pourcentage :



* D'après le graphe : $\alpha(\text{ClO}^-) = 50\% = 0,5 = \frac{1}{2}$

$$\text{On sait que : } \alpha(\text{ClO}^-) = \frac{[\text{ClO}^-]}{[\text{ClO}^-] + [\text{HClO}]} \Rightarrow \alpha(\text{ClO}^-) = \frac{1}{1 + \frac{[\text{HClO}]}{[\text{ClO}^-]}}$$

$$\Rightarrow 1 + \frac{[\text{HClO}]}{[\text{ClO}^-]} = \frac{1}{\alpha(\text{ClO}^-)} \Rightarrow \frac{[\text{HClO}]}{[\text{ClO}^-]} = \frac{1}{\alpha(\text{ClO}^-)} - 1 \Rightarrow \frac{[\text{HClO}]}{[\text{ClO}^-]} = \frac{1}{\frac{1}{2}} - 1$$

$$\text{Finalement : } \frac{[\text{HClO}]_{\text{éq}}}{[\text{ClO}^-]_{\text{éq}}} = 1$$

Conclusion :

Dans ce mélange aucune espèce n'est prédominante pour le couple HClO/ClO^- .

et de plus : $pK_A = pH = 7,3 \Rightarrow K_A = 10^{-7,3} = 5 \cdot 10^{-8}$

Partie II : L'accumulateur Argent-Fer.**1- Equation bilan au cours du fonctionnement de l'accumulateur :**

Au cours du fonctionnement de l'accumulateur il y a :

* Réduction des ions argent selon la demi-équation : $\text{Ag}_{(\text{aq})}^+ + e^- \rightleftharpoons \text{Ag}_{(\text{s})}$

* Oxydation des atomes de fer selon la demi-équation : $\text{Fe}_{(\text{s})} \rightleftharpoons \text{Fe}_{(\text{aq})}^{2+} + 2e^-$

* L'équation bilan sera : $\text{Fe}_{(\text{s})} + 2\text{Ag}_{(\text{aq})}^+ \rightleftharpoons \text{Fe}_{(\text{aq})}^{2+} + 2\text{Ag}_{(\text{s})}$

2- Montrons que : $\underbrace{[\text{Ag}_{(\text{aq})}^+]_{\text{f}}}_{\text{mol.L}^{-1}} = 0,2 - 1,55 \cdot 10^{-5} \cdot \frac{t}{(\text{s})}$

* Dressons le tableau d'avancement de cette réaction :

Equation de la réaction		$\text{Fe}_{(\text{s})} + 2\text{Ag}_{(\text{aq})}^+ \rightleftharpoons \text{Fe}_{(\text{aq})}^{2+} + 2\text{Ag}_{(\text{s})}$				Quantité des électrons
Etat du système	Avancement x(mol)	Quantités de matière (mol)				
Etat initial	0	en excès	$C_1 \cdot V_1$	$C_1 \cdot V_1$	en excès	0
Etat intermédiaire	X	en excès	$C_1 \cdot V_1 - 2x$	$C_1 \cdot V_1 + x$	en excès	$2x$
Etat équivalence	X_f	en excès	$C_1 \cdot V_1 - 2x_f$	$C_1 \cdot V_1 + x_f$	en excès	$2x_f$

$$[\text{Ag}_{(\text{aq})}^+]_{\text{f}} = \frac{n_t(\text{Ag}^+)}{V_1} = \frac{C_1 \cdot V_1 - 2x}{V_1} \Rightarrow [\text{Ag}_{(\text{aq})}^+]_{\text{f}} = C_1 - \frac{2}{V_1} \cdot x$$

Or La quantité d'électricité est : $Q = n(e^-) \cdot F = I \cdot \Delta t$ c.à.d $2 \cdot x \cdot F = I \cdot t$ Donc $x = \frac{I \cdot t}{2 \cdot F}$

$$\Rightarrow [Ag^+_{(aq)}]_f = C_1 - \frac{I}{F \cdot V_1} \cdot t$$

- **A.N :** $[Ag^+_{(aq)}]_f = 0,2 - \frac{0,15}{9,65 \cdot 10^4 \times 0,1} \cdot t$ ou bien $[Ag^+_{(aq)}]_f = 0,2 - 1,55 \cdot 10^{-5} \cdot t$
(s)

3- * Détermination de la durée t_d de fonctionnement de la pile :

A la fin de la réaction, les ions argent seront considérés comme réactif limitant :

Alors $[Ag^+_{(aq)}]_f = 0,2 - 1,55 \cdot 10^{-5} \cdot t_d = 0 \Rightarrow t_d = \frac{0,2}{1,55 \cdot 10^{-5}} = 1,29 \cdot 10^4 s \approx 3h35 \text{ min } 3s$

* La concentration des ions fer II à la fin de la réaction :

$$[Fe^{2+}]_f = \frac{n_f(Fe^{2+})}{V_1} = \frac{C_1 \cdot V_1 + x_f}{V_1} \Rightarrow [Fe^{2+}]_f = C_1 + \frac{1}{V_1} \cdot x_f$$

Enfinement : $[Fe^{2+}]_f = C_1 + \frac{I}{2 \cdot F \cdot V_1} \cdot t_d$

- **A.N :** $[Fe^{2+}]_f = 0,2 + \frac{0,15}{2 \times 9,65 \cdot 10^4 \times 0,1} \times 1,29 \cdot 10^4 \approx 0,3 \text{ mol} \cdot L^{-1}$

- Physique -

Exercice 1 : LES ONDES ULTRASONORES

1- Détermination de la vitesse d'une onde ultrasonore dans l'air :

1-1- Définition :

La longueur d'onde est la distance parcourue par l'onde au bout de la période temporelle de cette onde.

C'est aussi la distance séparant deux maxima consécutifs de l'amplitude de l'onde.

1-2- La proposition juste :

est b) : Les ondes ultrasonores sont des ondes mécaniques qui nécessitent un milieu matériel pour s'y propager.

1-3- Détermination de la vitesse :

On sait que $V = \lambda \cdot N$ et $\lambda = \frac{d}{n}$ (d'après les données)

Donc : $V = \frac{d}{n} \cdot N$

- **A.N :** $V = \frac{10,2 \cdot 10^{-2}}{12} \cdot 40 \cdot 10^3 = 340 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$

2- Application à la consultation par échographie :Recherche de l'épaisseur l_2 du fœtus dans le ventre maternel :

On a : $2.l_1 = V.t_1$ (1) et $2.(l_1 + l_2) = V.t_2$ (2)

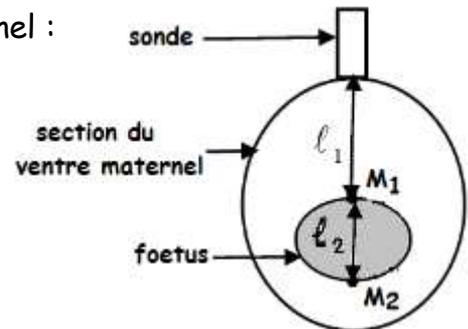
Faisons la différence (2) - (1) ; on aura :

$$2.(l_1 + l_2) - 2.l_1 = V.t_2 - V.t_1$$

Ou bien : $2.l_2 = V.(t_2 - t_1)$

Finalement :
$$l_2 = \frac{V.(t_2 - t_1)}{2}$$

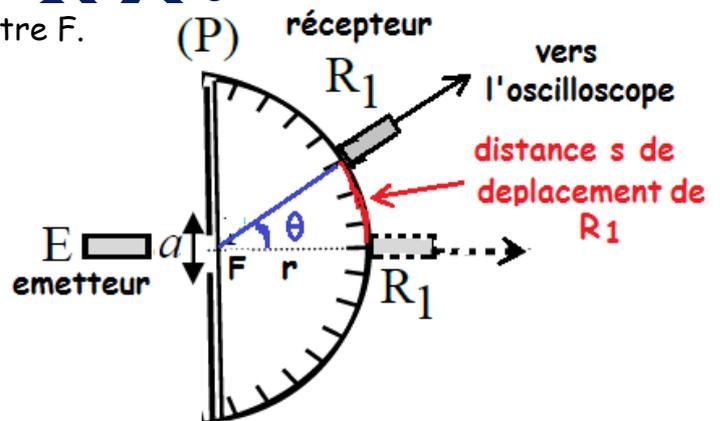
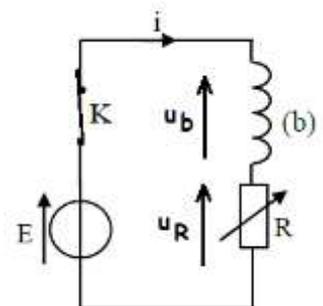
- **A.N :**
$$l_2 = \frac{1540 \times (130 - 80) \cdot 10^{-6}}{2} = 3,85 \cdot 10^{-2} m = 3,85 cm$$

**3- Diffraction d'une onde ultrasonore dans l'air :****3-1- Comparaison des longueurs d'onde :**L'onde diffractée et l'onde incidente ont la même longueur d'onde : ($\lambda = \lambda'$)**3-2- Recherche de la distance du déplacement du récepteur R_1 :**Soit s le déplacement du récepteur R_1 ; alors s représente la mesure d'un arc de cercle de centre F . s est lié au rayon r par la relation : $s = r.\theta$ Or la diffraction de l'onde par une fente de largeur a nous permet d'écrire : $\theta = \frac{\lambda}{a}$

Alors : $s = r \cdot \frac{\lambda}{a}$ mais $\lambda = \frac{V}{N}$

Finalement :
$$s = r \cdot \frac{V}{N \cdot a}$$

- **A.N :**
$$s = 40 \cdot 10^{-2} \cdot \frac{340}{40 \cdot 10^3 \times 2,6 \cdot 10^{-2}} = 0,131 m = 13,1 cm$$

**Exercice 2 : ELECTRICITE****Partie I : Le dipôle RL et le circuit LC****1- Réponse du dipôle RL à un échelon de tension :****1.1- Equation différentielle vérifiée par l'intensité $i(t)$:**D'après la loi d'additivité des tensions : $u_R + u_b = E$ (1)En respectant les conventions : $u_R = R.i$ et $u_b = L \cdot \frac{di}{dt} + r.i$ La relation (1) devient : $(R+r).i + L \cdot \frac{di}{dt} = E$ ou bien
$$\frac{di}{dt} + \frac{R+r}{L} i = \frac{E}{L}$$


1.2- Expression de l'intensité $i(t)$:

- La solution de l'équation est de la forme : $i(t) = A.e^{-\alpha.t} + B$; α, A et B sont des constantes

- La dérivée $\frac{di}{dt}$ est de la forme : $\frac{di}{dt} = -\alpha.A.e^{-\alpha.t}$

- L'équation différentielle peut s'écrire : $-\alpha.A.e^{-\alpha.t} + \frac{R+r}{L}.(A.e^{-\alpha.t} + B) = \frac{E}{L}$

Ou encore : $A.e^{-\alpha.t}(-\alpha + \frac{R+r}{L}) + \frac{1}{L}(B.(R+r) - E) = 0$

Pour que cette dernière équation admette des solutions en t , il faut :

$$A.e^{-\alpha.t}(-\alpha + \frac{R+r}{L}) + \frac{1}{L}(B.(R+r) - E) = 0 \quad \text{c.à.d} \quad \alpha = \frac{R+r}{L} \quad \text{et} \quad B = \frac{E}{R+r}$$

- A l'instant $t = 0$: $i(t=0) = 0$ et $i(t=0) = A.e^{-\alpha \times 0} + B = A + B$ alors $A = -B$ ou $A = -\frac{E}{R}$

$$\text{Finalement : } i(t) = \frac{E}{R+r} \left(1 - e^{-\frac{R+r}{L}.t} \right)$$

1.3.1- Recherche de R_1 et r :

- Pour la courbe (C1) : $i(t)$ est majorée par $i_1 = 5 \times 25 = 125 \text{ mA}$

$$\text{et } \lim_{t \rightarrow \infty} i(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \left[\frac{E}{R_1+r} \left(1 - e^{-\frac{R_1+r}{L}.t} \right) \right] = \frac{E}{R_1+r}$$

$$\text{donc } \frac{E}{R_1+r} = i_1 \quad \text{ou bien } R_1+r = \frac{E}{i_1} \quad (1)$$

- Pour la courbe (C2) : $i(t)$ est majorée par $i_2 = 3 \times 25 = 75 \text{ mA}$

$$\text{et } \lim_{t \rightarrow \infty} i(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \left[\frac{E}{2R_1+r} \left(1 - e^{-\frac{2R_1+r}{L}.t} \right) \right] = \frac{E}{2R_1+r}$$

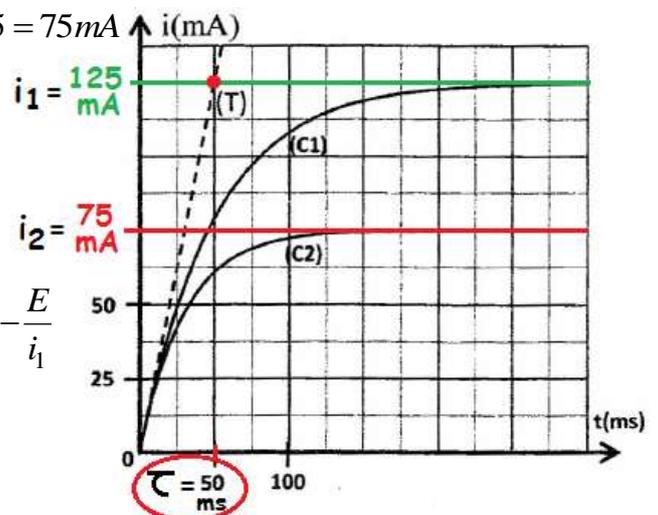
$$\text{donc } \frac{E}{2R_1+r} = i_2 \quad \text{ou bien } 2R_1+r = \frac{E}{i_2} \quad (2)$$

$$\text{En faisant (2) - (1) on écrit : } (2R_1+r) - (R_1+r) = \frac{E}{i_2} - \frac{E}{i_1}$$

$$\text{On obtient : } R_1 = E \left(\frac{1}{i_2} - \frac{1}{i_1} \right)$$

$$\text{Et : } R_1+r = \frac{E}{i_1} \Rightarrow r = \frac{E}{i_1} - R_1 = \frac{E}{i_1} - \left(\frac{E}{i_2} - \frac{E}{i_1} \right)$$

$$\text{On obtient : } r = E \left(\frac{2}{i_1} - \frac{1}{i_2} \right)$$



$$- \text{A.N : } R_1 = 1,5 \times \left(\frac{1}{75 \cdot 10^{-3}} - \frac{1}{125 \cdot 10^{-3}} \right) = 8\Omega \quad \text{et} \quad r = 1,5 \times \left(\frac{2}{125 \cdot 10^{-3}} - \frac{1}{75 \cdot 10^{-3}} \right) = 4\Omega$$

1.3.2- Montrons que $L = 0,6H$:

- La constante du temps du dipôle RL étudié a pour valeur (graphiquement) : $\tau = 50ms$

- La constante du temps d'un dipôle RL a pour expression : $\tau = \frac{L}{R+r}$ alors $L = \tau \cdot (R+r)$

$$- \text{A.N : } L = 50 \cdot 10^{-3} \cdot (8+4) = 0,6H$$

2- Etude d'un circuit LC :

2.1- Montrons que l'énergie électrique totale du circuit est constante :

La tension aux bornes du condensateur est : $u_c = U_0 \cos(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi)$

On sait que : $E_{tot} = E_{ele} + E_{mag}$

$$\text{Or } E_{ele} = \frac{1}{2} C \cdot u_c^2 = \frac{1}{2} C U_0^2 \cos^2(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi) \text{ et}$$

$$E_{mag} = \frac{1}{2} L \cdot i^2 = \frac{L}{2} \cdot \left(\frac{C du_c}{dt} \right)^2 = \frac{1}{2} \cdot (4\pi^2 f_0^2 LC^2) \cdot U_0^2 \sin^2(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi)$$

$$\text{Donc } E_{tot} = \frac{1}{2} C U_0^2 \cos^2(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi) + \frac{1}{2} C \cdot \underbrace{(4\pi^2 f_0^2 LC^2)}_{=1} \cdot U_0^2 \sin^2(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi)$$

$$\text{On sait que ; } T_0 = 2\pi \sqrt{LC} = \frac{1}{f_0} \Leftrightarrow 4\pi^2 f_0^2 LC = 1$$

$$\text{Alors : } E_{tot} = \frac{1}{2} C U_0^2 \left[\underbrace{\cos^2(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi) + \sin^2(2\pi \cdot f_0 \cdot t + \varphi)}_{=1} \right] \quad \text{Finalement : } E_{tot} = \frac{1}{2} C U_0^2 = Cte$$

2.2- Détermination de la capacité C :

$$\text{L'expression de l'énergie magnétique est : } E_{mag} = E_{tot} - E_{ele} \Rightarrow E_{mag} = \underbrace{E_{tot}}_a - \underbrace{\frac{1}{2} C \cdot u_c^2}_b$$

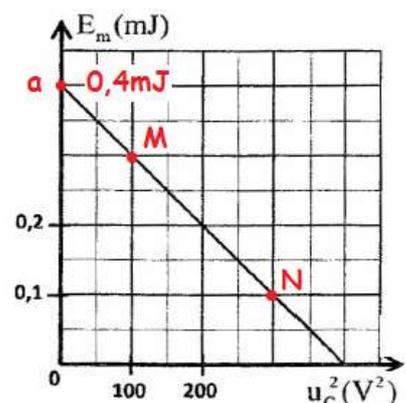
On voit bien que la fonction $E_{mag} = f(u_c^2)$ est une fonction affine

de la forme : $E_{mag} = a + b \cdot u_c^2$

* b représente le coefficient directeur de la droite :

$$b = -\frac{1}{2} \cdot C \Rightarrow C = -2 \cdot b \Rightarrow C = -2 \cdot \frac{E_m(M) - E_m(N)}{u_c^2(M) - u_c^2(N)}$$

$$- \text{A.N : } C = -2 \times \frac{0,3 \cdot 10^{-3} - 0,1 \cdot 10^{-3}}{100 - 300} = 2 \cdot 10^{-6} F$$



* a représente l'ordonnée à l'origine :

$$a = E_{tot} = \frac{1}{2} C U_0^2 \Rightarrow U_0 = \sqrt{\frac{2.a}{C}}$$

- **A.N** : $U_0 = \sqrt{\frac{2 \times 0,4 \cdot 10^{-3}}{2 \cdot 10^{-6}}} = 20V$

Partie II : La Modulation d'amplitude

1- La fréquence de l'onde porteuse :

A l'entrée E_1 est appliqué le signal de l'onde porteuse : $u_1(t) = P_m \cos(2\pi \cdot f \cdot t) = 6 \cdot \cos(4 \cdot 10^5 \pi \cdot t)$

Par identification on trouve : $f = 2 \cdot 10^5 \text{ Hz} = 200 \text{ KHz}$

2- La bonne réponse est : b) en effet :

L'amplitude de l'onde modulée est : $A(t) = 3 \cdot [1 + 0,4 \cdot \cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t)]$

Pour $\cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t) = 1$ alors $A = A_{\max} = 3 \cdot [1 + 0,4 \cdot 1] = 4,2V$

3- Les 2 conditions sont vérifiées :

A l'entrée E_2 est appliqué le signal de l'onde à moduler avec la composante continue :

$$u_2(t) = S_m \cos(2\pi \cdot f_s \cdot t) + U_0 = \frac{2}{5} \cdot \cos(2\pi \times \underbrace{4 \cdot 10^3}_{f_s} \times t) + \frac{5}{5} U_0$$

* La fréquence $f = 2 \cdot 10^5 \text{ Hz} = 200 \text{ KHz}$ de l'onde porteuse est très supérieure à la fréquence $f_s = 4 \cdot 10^3 \text{ Hz} = 4 \text{ KHz}$ de l'onde à moduler. ($f = 50 \cdot f_s \gg f_s$)

* Le taux de modulation $m = \frac{S_m}{U_0} = \frac{2}{5} = 0,4 < 1$

4- Expression de $u_s(t)$:

$$u_s(t) = k \cdot u_2(t) \cdot u_1(t)$$

$$\Rightarrow u_s(t) = k \cdot [2 \cdot \cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t) + 5] \times 6 \cdot \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t)$$

$$\Rightarrow u_s(t) = 12k \cdot \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t) \cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t) + 30k \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t)$$

$$\Rightarrow u_s(t) = \frac{12k}{2} [\cos(2\pi \cdot (2 \cdot 10^5 + 4 \cdot 10^3) \cdot t) + \cos(2\pi \cdot (2 \cdot 10^5 - 4 \cdot 10^3) \cdot t)] + 30k \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t)$$

$$\Rightarrow u_s(t) = 6k \cdot \cos\left(\underbrace{2\pi \cdot (2 \cdot 10^5 + 4 \cdot 10^3) \cdot t}_{f_3(t)}\right) + 6k \cdot \cos\left(\underbrace{2\pi \cdot (2 \cdot 10^5 - 4 \cdot 10^3) \cdot t}_{f_2(t)}\right) + 30k \cdot \cos\left(\underbrace{2\pi \cdot 2 \cdot 10^5 \cdot t}_f\right)$$

Déterminons la valeur de K :

$$u_s(t) = k \cdot u_2(t) \cdot u_1(t)$$

$$\Rightarrow u_s(t) = k \cdot [5 + 2 \cdot \cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t)] \times 6 \cdot \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t)$$

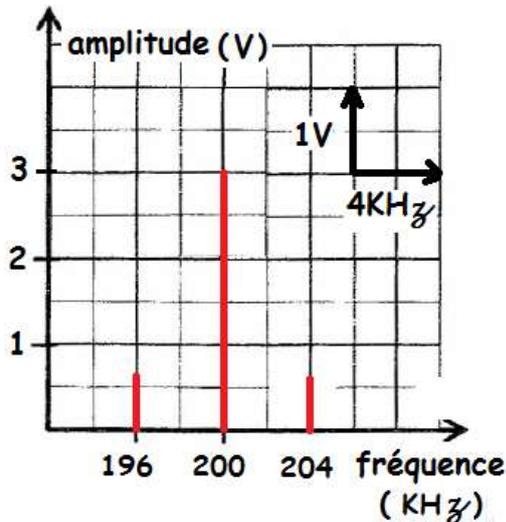
$$\Rightarrow u_s(t) = \underbrace{30k}_{=3} \cdot [1 + 0,4 \cdot \cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t)] \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t) \text{ avec } u_s(t) = 3 \cdot [1 + 0,4 \cdot \cos(8\pi \cdot 10^3 \cdot t)] \cos(4\pi \cdot 10^5 \cdot t)$$

Alors on trouve : $30k = 3 \Rightarrow k = 0,1V^{-1}$

Finalement :

$$\Rightarrow u_s(t) = 0,6 \cos \underbrace{\left(2\pi \cdot \underbrace{(2 \cdot 10^5 + 4 \cdot 10^3)}_{f+f_s} \cdot t \right)}_{f_3(t)} + 0,6 \cos \underbrace{\left(2\pi \cdot \underbrace{(2 \cdot 10^5 - 4 \cdot 10^3)}_{f-f_s} \cdot t \right)}_{f_2(t)} + 3 \cos \underbrace{\left(2\pi \cdot \underbrace{2 \cdot 10^5}_{f} \cdot t \right)}_{f_1(t)}$$

* Représentation du spectre de fréquences : (avec l'échelle : $1\text{cm} \cdot \text{V}^{-1}$)



Exercice 3 : MECANIQUE

Partie I : Mouvement d'un skieur

1- Première phase : mouvement du skieur sur un plan incliné.

1-1- Equation différentielle régissant la vitesse V du centre d'inertie G :

- Système à étudier : {skieur}

- Repère d'étude $(O; \vec{i}_1, \vec{j}_1)$ supposé galiléen ;

- Bilan des forces extérieures :

* Poids du skieur \vec{P}

* Réaction du plan incliné : $\vec{R} = \vec{R}_N + \vec{f}$ (f : force de frottement)

* Tension du câble \vec{F}

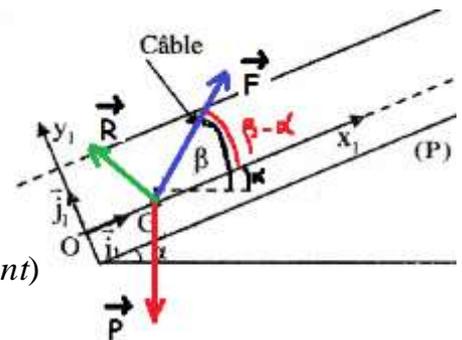
- 2^{ème} loi de Newton : $\vec{P} + \vec{R}_n + \vec{f} + \vec{F} = m \cdot \vec{a}_G$

- Projection de cette relation vectorielle sur l'axe Ox_1 : $P_x + R_{Nx} + f_x + F_x = m \cdot a_x$ (*)

- Expressions : $P_x = -m \cdot g \cdot \sin(\alpha)$, $R_{Nx} = 0$, $f_x = -f$, $F_x = F \cdot \cos(\beta - \alpha)$ et $a_x = \frac{dv}{dt}$.

- La relation (*) devient : $-m \cdot g \cdot \sin(\alpha) - f + F \cdot \cos(\beta - \alpha) = m \cdot \frac{dv_G}{dt}$

Ou bien : $\frac{dv}{dt} + \frac{f}{m} + g \cdot \sin(\alpha) - \frac{F}{m} \cdot \cos(\beta - \alpha) = 0$



1-2-1- Détermination graphique de la valeur de l'accélération du mouvement de G :

- L'accélération de G est **constante** d'après : $\frac{dv}{dt} = -\frac{f}{m} - g.\sin(\alpha) + \frac{F}{m}.\cos(\beta - \alpha) = Cte$

Alors la mouvement de G est rectiligne uniformément varié :

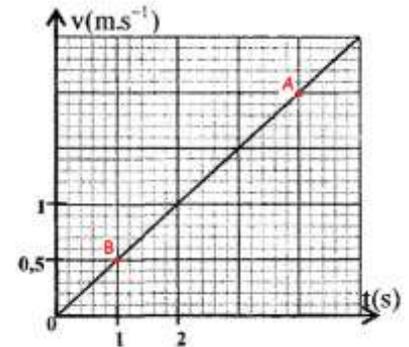
- L'expression de la vitesse est de la forme : $v(t) = a.t + v_0$ avec $v_0 = v(t=0) = 0$

Donc on aura : $v(t) = a.t$

- Graphiquement a représente le coefficient directeur

de la droite : $a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v_A - v_B}{t_A - t_B}$

- **A.N :** $a = \frac{2 - 0,5}{4 - 1} = 0,5 m.s^{-2}$

**1-2-2- Dédution de l'intensité de la force de traction F :**

On a établi que : $a = \frac{dv}{dt} = -\frac{f}{m} - g.\sin(\alpha) + \frac{F}{m}.\cos(\beta - \alpha) = Cte$

$\Rightarrow m.a + f + mg.\sin(\alpha) = F.\cos(\beta - \alpha)$

Ou bien : $F = \frac{m.a + f + m.g.\sin(\alpha)}{\cos(\beta - \alpha)}$

- **A.N :** $F = \frac{60 \times 0,5 + 80 + 60 \times 9,8 \times \sin(23)}{\cos(60 - 23)} \approx 425,4 N$

1-3- Détermination de la valeur de k :

- Le coefficient de frottement k est défini par :

$K = \tan(\varphi)$ avec φ est l'angle de frottement

D'après la figure ci-contre : $K = \tan(\varphi) = \frac{f}{R_N}$

- Cherchons l'expression de l'intensité R_N de la composante de la réaction \vec{R} du plan sur le skieur :

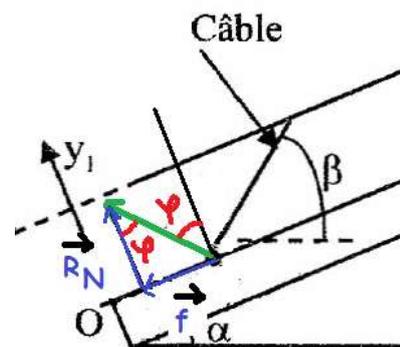
* 2^{ème} loi de newton : $\vec{P} + \underbrace{\vec{R}_N + \vec{f}}_{\vec{R}} + \vec{F} = m.a_G$

* Projection de cette relation vectorielle sur l'axe Oy_1 : $P_y + R_{Ny} + f_y + F_y = m.a_y$ (*)

* Expressions :

$P_y = -m.g.\cos(\alpha)$, $R_{Ny} = R_N$, $f_y = 0$, $F_y = F.\sin(\beta - \alpha)$

et $a_y = \frac{dv_y}{dt} = 0$ (Pas de mouvement de G sur Oy_1).



* La relation (*) devient : $-m.g.\cos(\alpha) + R_N + 0 + F.\sin(\beta - \alpha) = 0$

On obtient : $R_N = m.g.\cos(\alpha) - F.\sin(\beta - \alpha)$

Finalement : $K = \frac{f}{m.g.\cos(\alpha) - F.\sin(\beta - \alpha)}$

- A.N : $K = \frac{80}{60 \times 9,8 \times \cos(23) - 425,5 \times \sin(60 - 23)} = 0,28$

2- Deuxième phase : Phase du saut.

2-1- Etablissement des expressions numériques des équations horaires $x(t)$ et $y(t)$:

- Système à étudier : {skieur}

- Repère d'étude ($S ; \vec{i} ; \vec{j}$) supposé galiléen ;

- Bilan des forces extérieures :

Poids du corps : \vec{P}

- 2^{ème} loi de Newton : $\vec{P} = m.\vec{a}_G$

- Projection de cette relation vectorielle sur l'axe Ox et sur Oy :

$$\begin{cases} m.a_x = P_x = 0 \\ m.a_y = P_y = -P = -mg \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{dv_x}{dt} = a_x = 0 \\ \frac{dv_y}{dt} = a_y = -g \end{cases} \xrightarrow{\text{Par intégration}} \begin{cases} \frac{dx}{dt} = v_x = v_s.\cos(\alpha) & (v_{0x} = v_s.\cos(\alpha)) \\ \frac{dy}{dt} = v_y = -g.t + v_s.\sin(\alpha) & (v_{0y} = v_s.\sin(\alpha)) \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\text{Par intégration}} \begin{cases} x(t) = v_s.\cos(\alpha).t & (x_0 = 0) \\ y(t) = -\frac{1}{2}g.t^2 + v_s.\sin(\alpha).t & (y_0 = 0) \end{cases}$$

- A.N : $\begin{cases} x(t) = 10 \times \cos(23).t \\ y(t) = -\frac{1}{2} \times 9,8.t^2 + 10 \times \sin(23).t \end{cases} \quad \text{c.à.d.} \quad \begin{cases} x(t) = 9,21.t \\ y(t) = -4,9.t^2 + 3,91.t \end{cases}$

2-2- Déduction de l'équation de la trajectoire de G : $y = -5,8.10^{-2} x^2 + 0,42.x$

$$\begin{cases} t = \frac{x}{9,21} \\ y(x) = -4,9 \times \left(\frac{x}{9,21}\right)^2 + 3,91 \times \frac{x}{9,21} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t = \frac{x}{9,21} \\ y(x) = -5,8.10^{-2}.x^2 + 0,42.x \end{cases} \leftarrow \text{équation de la trajectoire}$$

2-3- Recherche de la longueur SB du saut :

- D'après le théorème de Pythagore : $SB = \sqrt{x_B^2 + y_B^2}$

- Le point B appartient à la trajectoire de G : $y_B = y(x_B) = -5,8.10^{-2}.x_B^2 + 0,42.x_B$ (*)

- La relation liant les coordonnées de la position B est :

$$\tan(\theta) = \frac{-y_B}{x_B} \text{ ou bien } y_B = -x_B \cdot \tan(\theta)$$

avec $\tan(45^\circ) = 1$ on aura $x_B = -y_B$

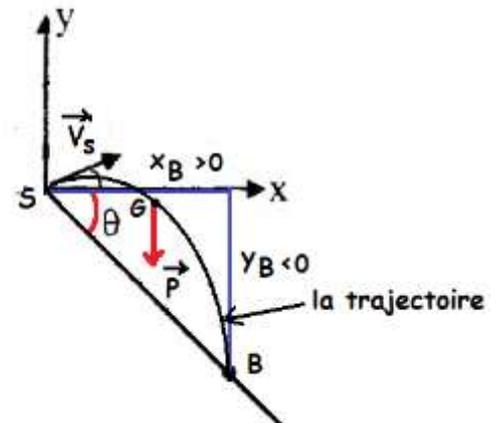
- La distance SB s'écrira : $SB = \sqrt{x_B^2 + (-x_B)^2} = x_B \sqrt{2}$

- Cherchons alors la valeur de x_B :

La relation (*) devient : $-x_B = -5,8 \cdot 10^{-2} \cdot x_B^2 + 0,42 \cdot x_B$

qui peut s'écrire de la façon : $(-5,8 \cdot 10^{-2} \cdot x_B + 1,42) x_B = 0$

avec $x_B \neq 0$, on trouve : $x_B = \frac{1,42}{5,8 \cdot 10^{-2}} = 24,5m$



- **A.N** : $SB = 24,5 \times \sqrt{2} \approx 34,65m$

Partie II : Mouvement d'un pendule simple

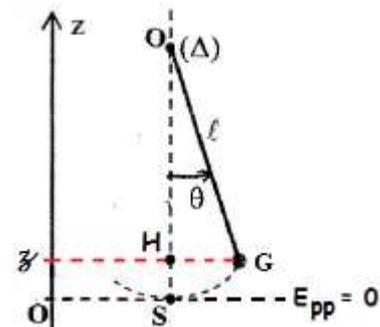
1-1- Recherche de l'expression de l'énergie potentielle de pesanteur du pendule :

On sait que : $E_{pp} = mg \cdot (z - z_0)$

avec $z_0 = 0$ et $z = z_H = OS - OH = l - l \cos(\theta)$

alors $E_{pp} = mgl \cdot (1 - \cos(\theta))$ mais $\cos(\theta) \approx 1 - \frac{\theta^2}{2}$

Finalemt : $E_{pp} = \frac{1}{2} mgl \cdot \theta^2$



1-2- Détermination de la valeur de l'énergie mécanique du pendule :

- L'énergie mécanique du pendule se conserve : $E_m = E_c(\theta = \theta_m) + E_{pp}(\theta = \theta_m)$

- Or lorsque l'abscisse angulaire $\theta = \theta_m$: $E_c(\theta_m) = 0$ (vitesse nulle en cette position)

- On écrit : $E_m = E_{pp}(\theta_m)$

Finalemt : $E_m = \frac{1}{2} mgl \cdot \theta_m^2$

- **A.N** : $E_m = \frac{1}{2} \times 20 \cdot 10^{-3} \times 9,81 \times 24,8 \cdot 10^{-2} \times \left(8 \times \frac{\pi}{180}\right)^2 = 4,74 \cdot 10^{-4} J$

1-3- Etablissement de l'équation différentielle du mouvement vérifiée par $\theta(t)$:

- Energie mécanique : à tout instant on a : $E_m = E_c(t) + E_{pp}(t)$

- Energie cinétique $E_c = \frac{1}{2} J_\Delta \cdot \dot{\theta}^2$ avec $J_\Delta = m \cdot l^2$ alors $E_c = \frac{1}{2} m l^2 \dot{\theta}^2$

Donc : $E_m = \frac{1}{2} m l^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} mgl \cdot \theta^2 = Cte$

- Dérivons l'énergie mécanique par rapport au temps ; avec $\frac{dE_m}{dt} = 0$:

$$\text{On a alors : } \frac{1}{2} m \ell^2 \frac{d(\dot{\theta})^2}{dt} + \frac{1}{2} m g \ell \cdot \frac{d(\theta)^2}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m \ell^2 \left(2 \cdot \dot{\theta} \cdot \frac{d(\dot{\theta})}{dt} \right) + \frac{1}{2} m g \ell \cdot \left(2 \cdot \theta \cdot \frac{d(\theta)}{dt} \right) = 0 \Rightarrow \ell \left(\dot{\theta} \cdot \ddot{\theta} \right) + g \cdot \left(\theta \cdot \dot{\theta} \right) = 0 \text{ avec } \dot{\theta} \neq 0$$

$$\text{Finalement : } \ddot{\theta} + \frac{g}{\ell} \cdot \theta = 0$$

2-1- * Expression de T_0 :

On sait que cette période a pour expression : $T_0 = 2 \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{\ell}{g}}$

* Vérification que T_0 est homogène à un temps :

On utilise l'équation aux dimensions :

$$\text{- On a } [T_0] = T \quad (1)$$

$$\text{- On a également } [L] = L \text{ et } [g] = L \cdot T^{-2}$$

$$\text{Alors } \left[2 \cdot \pi \sqrt{\frac{L}{g}} \right] = \underbrace{[2 \cdot \pi]}_{=1} \times \left[\sqrt{\frac{L}{g}} \right] = \frac{[L]^{1/2}}{[g]^{1/2}} = \frac{L^{1/2}}{L^{1/2} \times T^{-1}} = T \quad (2)$$

Donc (1) et (2) affirment que T_0 et $2 \cdot \pi \sqrt{\frac{L}{g}}$ ont la même dimension :

la relation $T_0 = 2 \cdot \pi \sqrt{\frac{L}{g}}$ est homogène.

2-2- * Calcul de la valeur de T_0 :

$$\text{- A.N : } T_0 = 2 \cdot \pi \sqrt{\frac{24,8 \cdot 10^{-2}}{9,81}} \approx 1s$$

* Déduction du nombre de signaux sonores émis durant la durée $\Delta t = 10,25s$:

- Quand la bille passe de A et arrive en B, on entend 2 signaux sonores et la durée écoulée est $\frac{T_0}{2} = 0,5s$

- Durant la durée $\Delta t = 10,25s = 10 + 0,25 = 20 \cdot \frac{T_0}{2} + \frac{T_0}{4}$

le nombre de signaux sonores émis est alors 20.

3- Montrons que la vitesse angulaire a pour expression : $\dot{\theta}(t) = \dot{\theta}_s \cdot \sqrt{1 - \left(\frac{\theta}{\theta_m}\right)^2}$

On a établi : $E_m = \frac{1}{2} m \ell^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} m g \ell \cdot \theta^2 = Cte$

A la position **A** : $\dot{\theta} = 0$ et $\theta = \theta_m$ alors $E_m = \frac{1}{2} m g \ell \cdot \theta_m^2$

On peut écrire : $E_m = \frac{1}{2} m \ell^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} m g \ell \cdot \theta^2 = \frac{1}{2} m g \ell \cdot \theta_m^2$

Après simplification on aura : $\dot{\theta}^2 = \frac{g}{\ell} (\theta_m^2 - \theta^2) \Rightarrow \dot{\theta}^2 = \frac{g}{\ell} \cdot \theta_m^2 \left(1 - \left(\frac{\theta}{\theta_m}\right)^2\right)$

Ou bien : $\dot{\theta}(t) = \pm \theta_m \cdot \sqrt{\frac{g}{\ell}} \cdot \sqrt{\left(1 - \left(\frac{\theta}{\theta_m}\right)^2\right)}$

Lorsque la bille passe par S, l'abscisse angulaire est nulle ($\theta = 0$), et la vitesse angulaire est

$$\dot{\theta}_s(\theta = 0) = \pm \theta_m \cdot \sqrt{\frac{g}{\ell}} \cdot \sqrt{\left(1 - \left(\frac{0}{\theta_m}\right)^2\right)} = \pm \theta_m \cdot \sqrt{\frac{g}{\ell}}$$

Finalement on aboutit à la relation demandée :

$$\dot{\theta}(t) = \dot{\theta}_s \cdot \sqrt{\left(1 - \left(\frac{\theta}{\theta_m}\right)^2\right)} \quad \text{avec } \dot{\theta}_s = \pm \theta_m \cdot \sqrt{\frac{g}{\ell}}$$